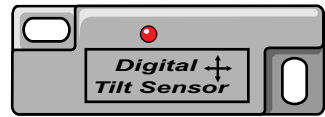
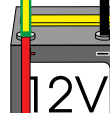


Homologowane czujniki dodatkowe



Żółto/zielony 5A
zasilanie syrenki

Uwaga !
W przypadku sterowania
kierunkowskazami po magistrali CAN nie
podłączać przewodów analogowych
i ustawić parametr 6 poziom 2

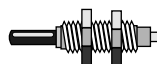


15A

Czerwony +12V

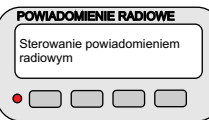
lewy kierunkowskaz Żółty

prawy kierunkowskaz Żółty



krańcówka maski

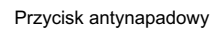
Szaro/niebieski



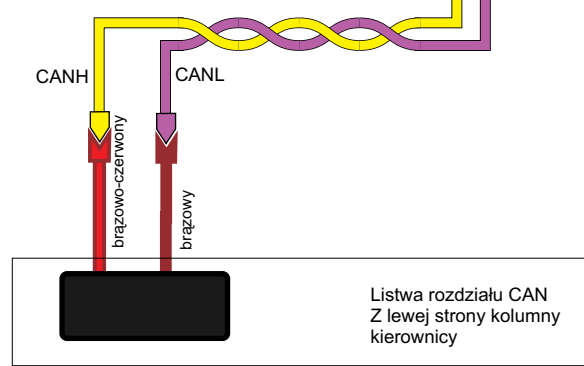
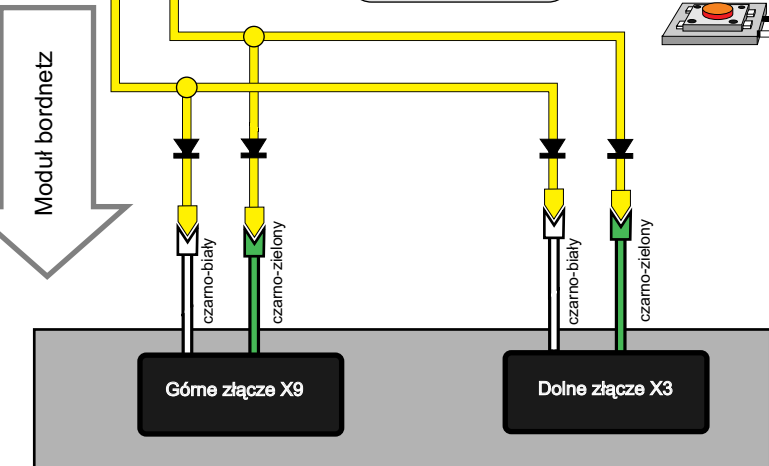
POWIADOMIENIE RADIOWE

Sterowanie powiadomieniem radiowym

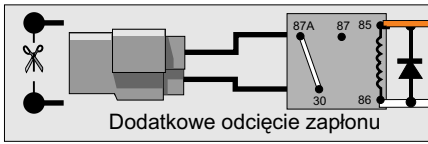
Ster. pow. radiowym



Przycisk antynapadowy



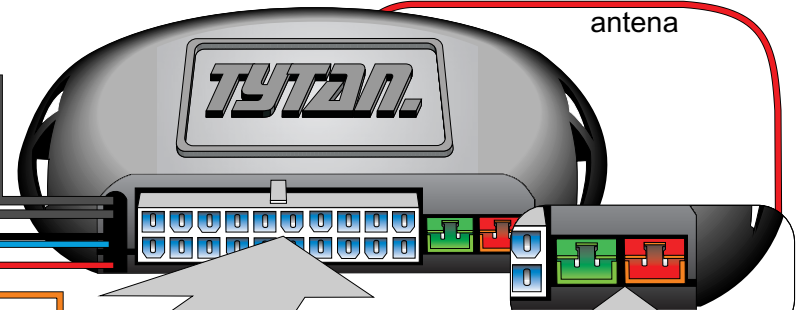
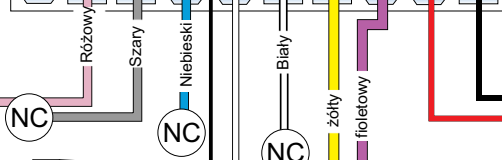
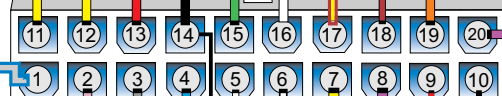
BLOKADA



Dodatkowe odcięcie zasilania

Zielony - syrenka

Czarny - masa



antena

Pomarańczowy



Odbiornik ultra

Nadajnik ultra

Fioletowy

NC

NC

NC

NC

NC

NC

NC

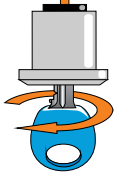
NC

NC

NC

NC

LED



Stacyjka

Digital Systems sj Krzysztof Baluta & Jacek Szmelczyński 84-230 Rumia , ul.Sędzickiego 57 tel./fax (58) 671-43-48 , 671-01-14	TYTAN Ds400	Marka: MERCEDES	Model: SPRINTER	Rok: 06 >
	Nr rys. 116ha Rev. 00	Parametr: 1 Poziom: 16	wersja firmware alarmu: od 1403	



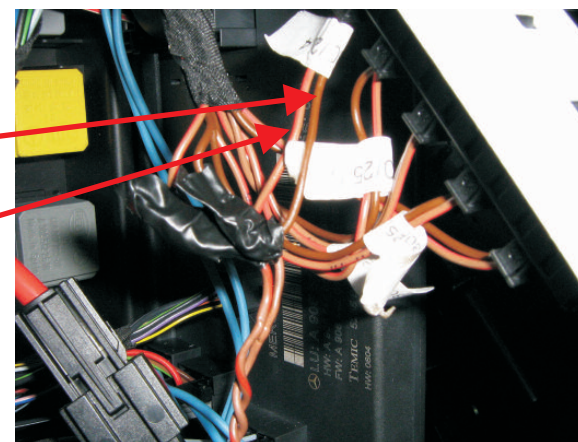
Umieszczenie listwy rozdzielającej CAN i modułu bordnetz

Listwa rozdzielająca CAN

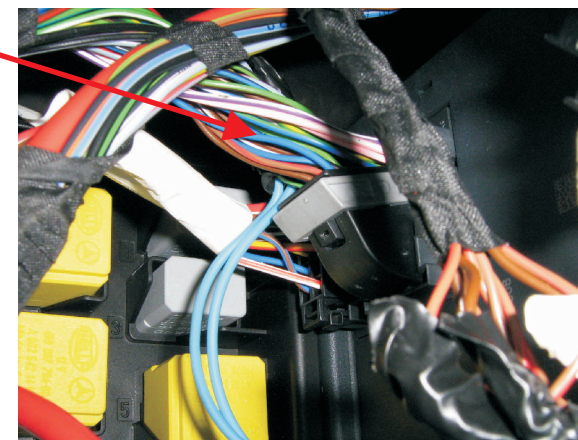
CAN_L brązowy

CAN_H brązowo-czerwony

Listwa rozdziálu CAN z lewej strony kolumny kierownicy



wiązka z przewodami kierunkowskazów



Digital Systems sj Krzysztof Baluta & Jacek Szelczyński 84-230 Rumia, ul. Sędzickiego 57 tel./fax (58) 671-43-48, 671-01-14	TYTAN Ds400	Marka: MERCEDES	Model: SPRINTER	Rok: 06 >
	Nr rys. 116ha Rev. 00	Parametr: 1 Poziom: 16	wersja firmware alarmu: od 1403	